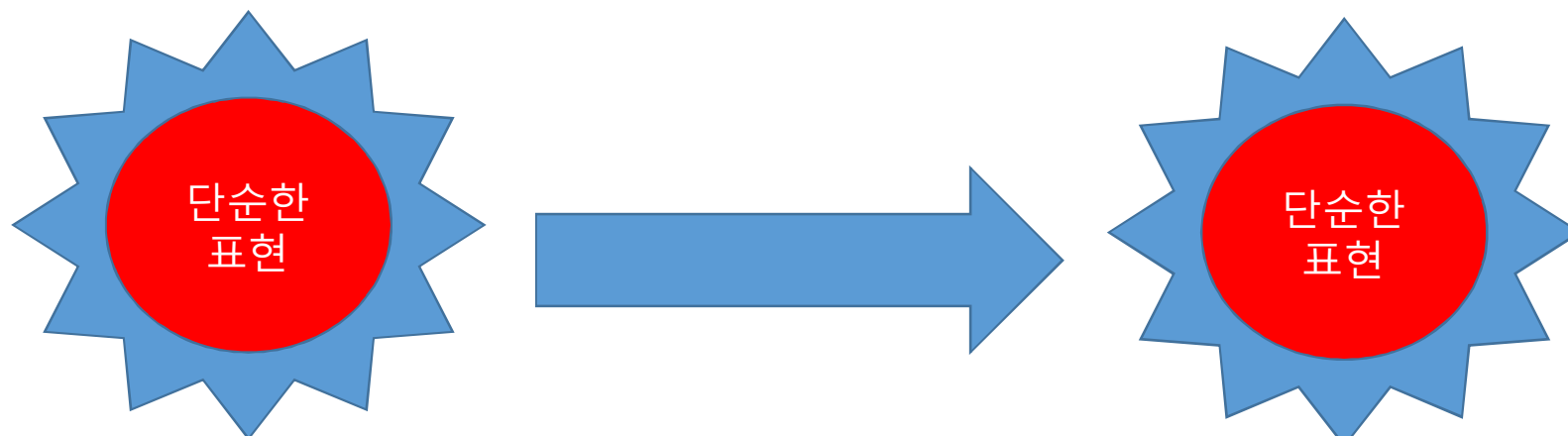


수술 후 모션 예측



Kinematic

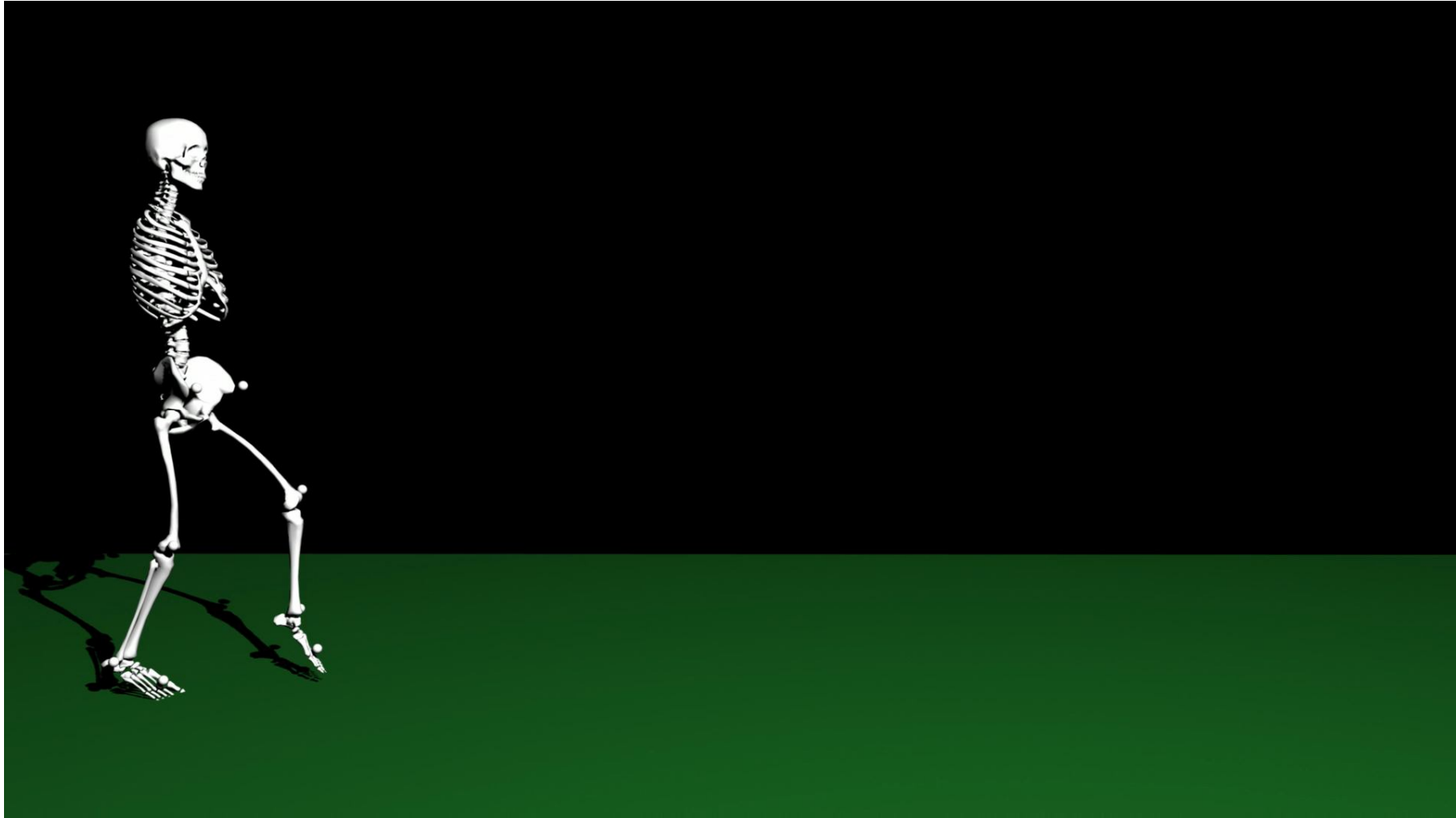
$$\text{수술 후}(X_0, \dots, X_n) = F(\text{수술 전 } X_0, \dots, X_n)$$

물리 컨트롤러

$$\ddot{X} = F(X)$$

$$\begin{aligned} &\text{수술 전 } X_0 \sim \dots \sim X_n \\ &\text{수술 후 } X_0 \sim \dots \sim X_n \end{aligned}$$

수술전 모션 복원



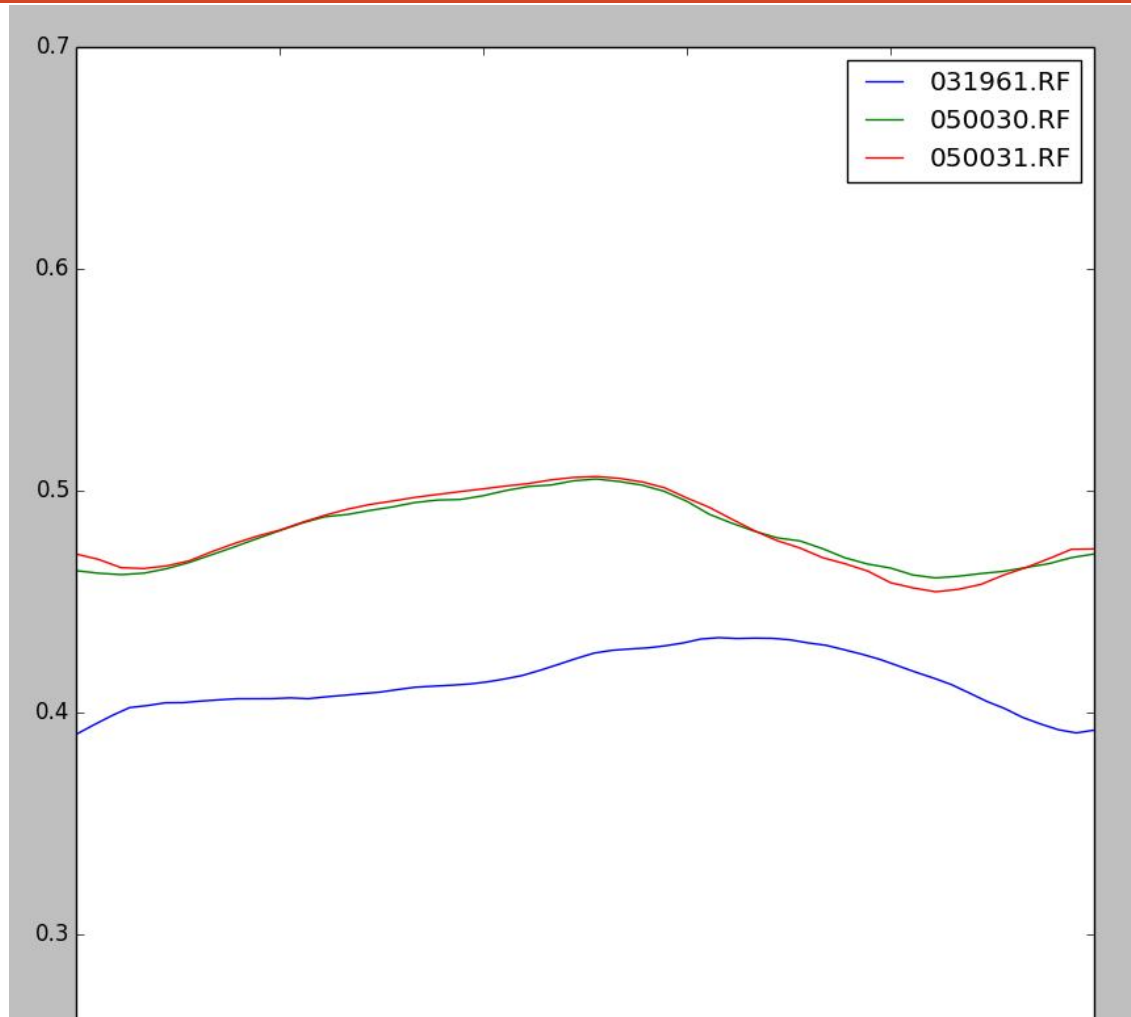
수술전 모션 복원



얻은 점

1. 실제에 가까운 Contact 재현.
2. 환자와 유사한 물리량(무게, 뼈 길이)

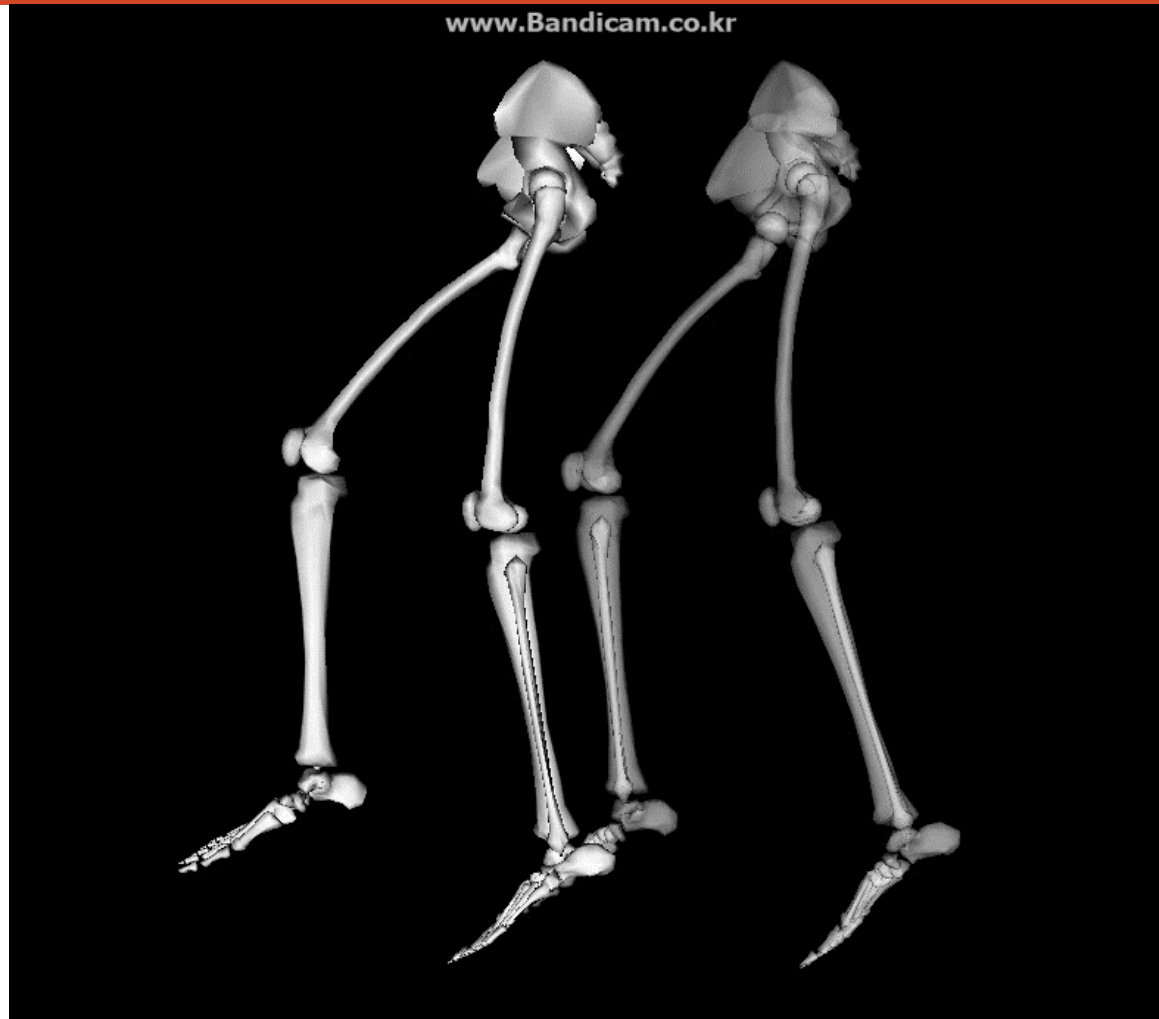
시도1. Muscle 길이 추출



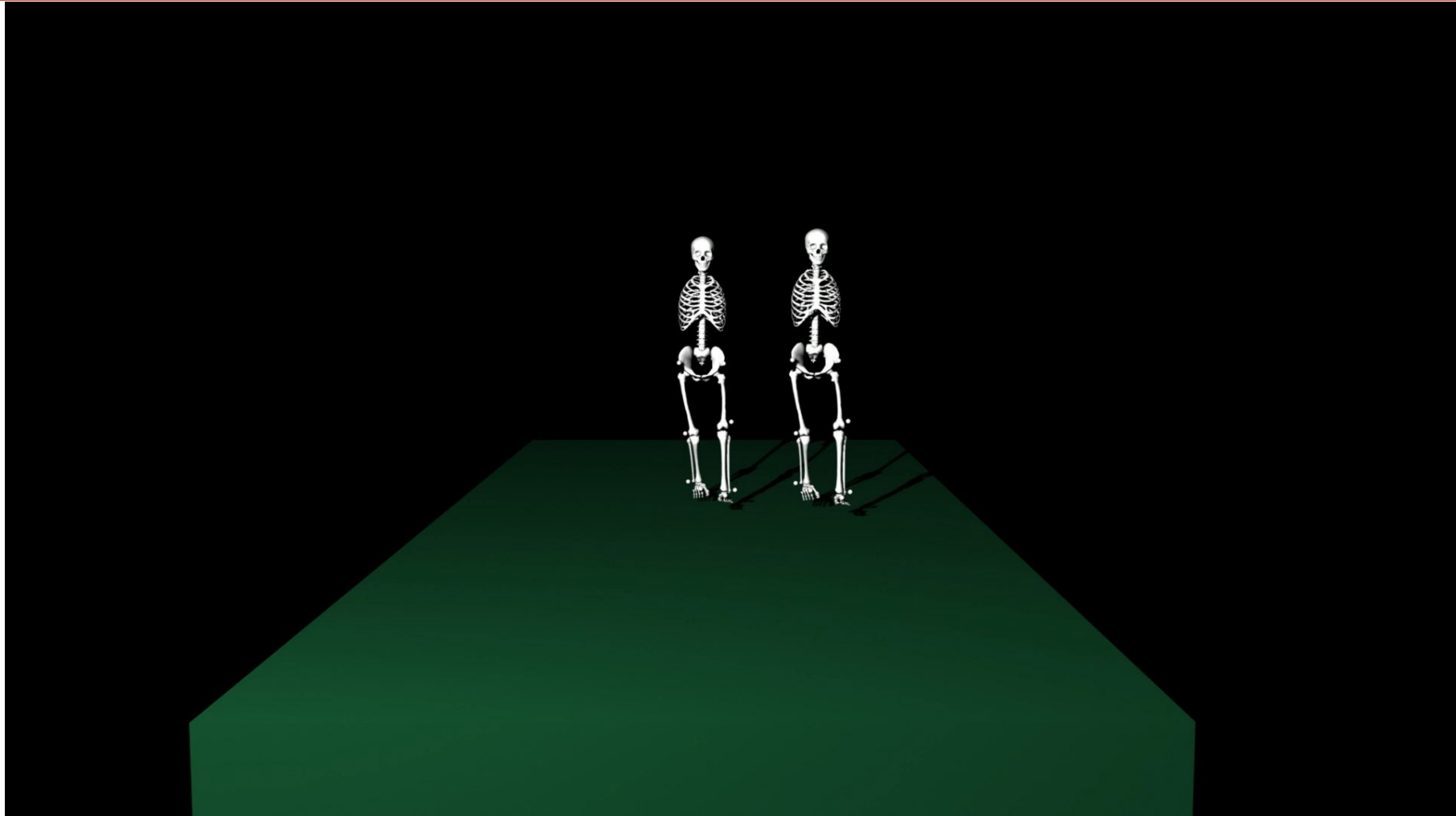
변화없는 근육과

변하는 근육

예측된 근육길이로부터 모션 복원



예측된 근육길이로부터 모션 복원



할 일

